

## 111 年度機械與機電系統研究所

### 智慧製造／智慧移動／無人機／智慧機器人及軌道系統等成果說明會

- 一、主辦單位：財團法人工業技術研究院（以下簡稱「工研院」）。
- 二、非專屬授權標的：智慧製造／智慧移動／無人機／智慧機器人及軌道系統等相關研發成果 183 案 341 件及相關技術 260 件：(一) 智慧製造技術專利 78 案 147 件；暨相關技術 135 件 (二) 智慧移動技術專利 74 案 132 件；暨相關技術 71 件、(三) 無人機技術專利 5 案 5 件；暨相關技術 7 件 (四) 智慧機械人技術專利 25 案 44 件；暨相關技術 55 件、(五) 軌道系統技術專利 1 案 2 件；暨相關技術 3 件，詳如附件。
- 三、非專屬授權廠商資格：國內依中華民國法令組織登記成立且從事研發、設計、製造或銷售之公司法人。
- 四、公開說明會：

(一) 舉辦時間：民國（下同）111 年 10 月 28 日上午 10 時至 12 時。

(二) 舉辦地點：採線上方式辦理。

(三) 報名須知：採 Google Forms 表單填寫方式報名。有意報名者，請於 111 年 10 月 14 日下午 5:00 整（含）前 10 月 26 日下午 5:00 整（含）前進入網址：

[https://docs.google.com/forms/d/1\\_F0WO5w2dQikhmsYC49C3bUWNjb7R-1NQqFKzvB9ebA/edit](https://docs.google.com/forms/d/1_F0WO5w2dQikhmsYC49C3bUWNjb7R-1NQqFKzvB9ebA/edit)

進入表單填寫報名資訊或以下方 QR Code 進入表單填寫報名資訊。

報名表連結：



工研院「機械與機電系統研究所」聯絡人將於 111 年 10 月 27 日下午 5 時整（含）前發送電子郵件回覆並告知公開說明會會議資訊。

五、聯絡人：工研院/機械與機電系統研究所 麥小姐

電話：+886-3-591-8320

傳真：+886-3-582-0003

電子信箱：evemai@itri.org.tw

地址：310401 新竹縣竹東鎮中興路四段 195 號 22 館 219 室

附件：

一、研發成果授權標的（183 案 341 件）

| 技術類別 | 案次 | 件次 | 件編號           | 狀態 | 國家   | 專利中文名稱            | 申請號            | 公告號              | 委辦單位   | 專利種類 |
|------|----|----|---------------|----|------|-------------------|----------------|------------------|--------|------|
| 智慧製造 | 1  | 1  | 044900076US   | 獲證 | 美國   | 一種金屬內外表面電解拋光裝置    | 10/076,308     | 6776884          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 2  | 2  | P04910048US   | 獲證 | 美國   | 二片式繞射/折射複合型成像系統   | 10/339,335     | 6724532          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 3  | 3  | P04910058US   | 獲證 | 美國   | 斥力致動磁浮軸承          | 10/368,467     | 6700259          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 4  | 4  | P04910064US   | 獲證 | 美國   | 線切割放電加工機尋邊校垂直方法   | 10/354,386     | 6836741          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 5  | 5  | P04910073US   | 獲證 | 美國   | 非同步式線切割放電加工方法及裝置  | 10/383,109     | 7119300          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 6  | 6  | P04920003US   | 獲證 | 美國   | 高導電奈米薄膜式探針卡之製造方法  | 10/455,447     | 7012441          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 7  | 7  | P04920008US   | 獲證 | 美國   | 背光模組用之均勻度改善裝置     | 10/668,169     | 6883932          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 8  | 8  | P04920042US   | 獲證 | 美國   | 導光式擴散均光裝置         | 10/782,845     | 7125141          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 9  | 9  | P04920043US   | 獲證 | 美國   | 提升光源利用率之導光裝置      | 10/810,666     | 7033059          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 10 | 10 | P04930028US   | 獲證 | 美國   | 發光二極體平面光源以及信息顯示裝置 | 11/024,655     | 7116485          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 11 | 11 | P04930044US   | 獲證 | 美國   | 振動隔離裝置            | 11/075,724     | 7114692          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 12 | 12 | P04930092US   | 獲證 | 美國   | 負焦型反射式燈具之結構       | 11/088,792     | 7217010          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 13 | 13 | P04940012US   | 獲證 | 美國   | 微結構光學調制元件與裝置      | 11/150,101     | 7199930          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 14 | 14 | P04940019US   | 獲證 | 美國   | 微結構陣列光學膜片與光源裝置    | 11/295,670     | 7248411          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 15 | 15 | P04940050US   | 獲證 | 美國   | 直下式背光模組           | 11/245,260     | 7255456          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 16 | 16 | P53030011CNC1 | 獲證 | 中國大陸 | 靜電式氣體清淨機          | 201510207035.7 | ZL201510207035.7 | 工研院    | 發明   |

| 技術類別 | 案次 | 件次 | 件編號           | 狀態  | 國家     | 專利中文名稱                        | 申請號            | 公告號              | 委辦單位   | 專利種類 |
|------|----|----|---------------|-----|--------|-------------------------------|----------------|------------------|--------|------|
|      |    | 17 | P53030011CNC2 | 獲證  | 中國大陸   | 靜電式氣體清淨機                      | 201520263439.3 | ZL201520263439.3 | 工研院    | 新型   |
|      |    | 18 | P53030011TWC1 | 獲證  | 中華民國   | 靜電式氣體清淨機                      | 104111497      | I572831          | 工研院    | 發明   |
|      | 17 | 19 | P53030023USD1 | 審查中 | 美國     | 導線結構之製造方法                     | 17/361,902     |                  | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 18 | 20 | P53040059DE   | 獲證  | 德國     | 模組化微波電源供應器                    | 16178960.7     | EP3232734        | 工研院    | 發明   |
|      | 19 | 21 | P53050026CND1 | 審查中 | 中國大陸   | 工件表面檢測方法及應用其工件表面檢測方法的系統       | 202210236229.X |                  | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 20 | 22 | P53050034TW   | 獲證  | 中華民國   | 流體機械潤滑系統總成                    | 105136017      | I603020          | 經濟部能源局 | 發明   |
|      | 21 | 23 | P53060002US   | 獲證  | 美國     | 固化設備                          | 15/831,181     | 10591216         | 經濟部能源局 | 發明   |
|      | 22 | 24 | P53060007EP   | 審查中 | EPC/歐盟 | 轉子機構                          | 18158531.6     |                  | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 23 | 25 | P53060008CN   | 獲證  | 中國大陸   | 微波加熱裝置操作方法及使用該方法的微波退火方法       | 201810263226.9 | ZL201810263226.9 | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 24 | 26 | P53060016CN   | 審查中 | 中國大陸   | 自動光學檢測影像分類方法、系統及計算機可讀取介質      | 201711131911.8 |                  | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 27 | P53060016US   | 獲證  | 美國     | 自動光學檢測影像分類方法、系統及含有該方法之電腦可讀取媒體 | 15/846,886     | 10636133         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 25 | 28 | P53060024CN   | 獲證  | 中國大陸   | 數組式電極、數字印刷模具及數組式電極的製造方法       | 201711347992.5 | ZL201711347992.5 | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 29 | P53060024US   | 獲證  | 美國     | 陣列式電極、數位印刷模具及陣列式電極之製造方法       | 15/854,247     | 10913301         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 26 | 30 | P53060027US   | 獲證  | 美國     | 凹版轉印機台                        | 15/856,7       | 10513109         | 經濟部    | 發明   |

| 技術類別 | 案次 | 件次 | 件編號         | 狀態  | 國家   | 專利中文名稱                 | 申請號            | 公告號              | 委辦單位   | 專利種類 |
|------|----|----|-------------|-----|------|------------------------|----------------|------------------|--------|------|
|      |    |    |             |     |      |                        | 60             |                  | 技術處    |      |
|      | 27 | 31 | P53060028US | 獲證  | 美國   | 陶瓷元件及其製造方法             | 15/842,902     | 10669209         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 28 | 32 | P53060038TW | 獲證  | 中華民國 | 電機驅動方法                 | 106144870      | I672900          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 33 | P53060038US | 獲證  | 美國   | 電機驅動方法                 | 15/851,206     | 10381888         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 29 | 34 | P53060046CN | 獲證  | 中國大陸 | 移動載具、地面處理機具及其姿態調整方法    | 201711431862.X | ZL201711431862.X | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 35 | P53060046TW | 獲證  | 中華民國 | 行動載具、地面處理機具及其姿態調整方法    | 106143508      | I665107          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 36 | P53060046US | 獲證  | 美國   | 行動載具、地面處理機具及其姿態調整方法    | 15/841,291     | 10701858         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 30 | 37 | P53060053US | 獲證  | 美國   | 轉子機構及其製造方法             | 15/831,378     | 10804761         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 31 | 38 | P53060056JP | 獲證  | 日本   | 觸覺傳感器                  | 2018-215442    | 6739500          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 39 | P53060056US | 獲證  | 美國   | 觸覺感測器                  | 16/184,943     | 10635219         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 32 | 40 | P53070002CN | 審查中 | 中國大陸 | 處理基板邊緣缺陷的等離子體系統及方法     | 201810685888.5 |                  | 工研院    | 發明   |
|      | 33 | 41 | P53070005CN | 獲證  | 中國大陸 | 等離子體處理裝置               | 201811085673.6 | ZL201811085673.6 | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 42 | P53070005JP | 獲證  | 日本   | 電漿處理裝置                 | 2018-220182    | 6823635          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 43 | P53070005TW | 獲證  | 中華民國 | 電漿處理裝置                 | 107130458      | I716725          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 34 | 44 | P53070006CN | 審查中 | 中國大陸 | 工業圖像檢測方法、系統與計算機可讀取記錄介質 | 201910008430.0 |                  | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 45 | P53070006TW | 獲證  | 中華民國 | 工業影像檢測方法、系統與電腦可讀取記錄媒體  | 107134854      | I683262          | 經濟部技術處 | 發明   |

| 技術類別 | 案次 | 件次 | 件編號         | 狀態  | 國家   | 專利中文名稱                 | 申請號            | 公告號              | 委辦單位   | 專利種類 |
|------|----|----|-------------|-----|------|------------------------|----------------|------------------|--------|------|
|      |    | 46 | P53070006US | 獲證  | 美國   | 工業影像檢測方法、系統與電腦可讀取記錄媒體  | 16/217,904     | 11315231         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 35 | 47 | P53070009CN | 獲證  | 中國大陸 | 磁性位置感知裝置與方法            | 201811596977.9 | ZL201811596977.9 | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 48 | P53070009TW | 獲證  | 中華民國 | 磁性位置感知裝置與方法            | 107146322      | I689704          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 49 | P53070009US | 獲證  | 美國   | 磁性位置感知裝置與方法            | 16/229,492     | 10948315         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 36 | 50 | P53070022CN | 審查中 | 中國大陸 | 流場可視化裝置、流場觀測方法與等離子體產生器 | 201811567521.X |                  | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 51 | P53070022TW | 獲證  | 中華民國 | 流場可視化裝置、流場觀測方法與電漿產生器   | 107139911      | I678514          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 37 | 52 | P53070023TW | 獲證  | 中華民國 | 非接觸式噴流系統               | 107216328      | M574938          | 經濟部技術處 | 新型   |
|      | 38 | 53 | P53070024TW | 獲證  | 中華民國 | 多軸向抑振模組                | 107138895      | I678484          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 39 | 54 | P53070026CN | 獲證  | 中國大陸 | 多軸線圈共接式音圈馬達驅動裝置        | 201811452230.6 | ZL201811452230.6 | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 55 | P53070026TW | 獲證  | 中華民國 | 多軸線圈共接式音圈馬達驅動裝置        | 107139617      | I677181          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 56 | P53070026US | 獲證  | 美國   | 多軸線圈共接式音圈馬達驅動裝置        | 16/225,424     | 10560045         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 40 | 57 | P53070027CN | 獲證  | 中國大陸 | 轉子機構                   | 201822162761.3 | ZL201822162761.3 | 經濟部技術處 | 新型   |
|      |    | 58 | P53070027TW | 獲證  | 中華民國 | 轉子機構                   | 107215784      | M575217          | 經濟部技術處 | 新型   |
|      | 41 | 59 | P53070030CN | 獲證  | 中國大陸 | 輸出轉矩的計算裝置與其計算方法        | 201910001025.6 | ZL201910001025.6 | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 60 | P53070030TW | 獲證  | 中華民國 | 輸出轉矩的計算裝置與其計算方法        | 107142390      | I663813          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 61 | P53070030US | 獲證  | 美國   | 輸出轉矩的計算                | 16/233,3       | 10581359         | 經濟部    | 發明   |

| 技術類別 | 案次 | 件次 | 件編號           | 狀態  | 國家   | 專利中文名稱                             | 申請號                | 公告號      | 委辦單位       | 專利種類 |
|------|----|----|---------------|-----|------|------------------------------------|--------------------|----------|------------|------|
|      |    |    |               |     |      | 裝置與其計算方法                           | 57                 |          | 技術處        |      |
|      | 42 | 62 | P53070031TW   | 獲證  | 中華民國 | 超音波線性致動裝置                          | 1071422<br>74      | I678879  | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |    | 63 | P53070031US   | 獲證  | 美國   | 駐波震盪制動的超音波線性制動裝置                   | 16/231,6<br>51     | 11043907 | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      | 43 | 64 | P53070036TWC1 | 獲證  | 中華民國 | 聚焦式微波電漿反應器                         | 1081361<br>17      | I707059  | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |    | 65 | P53070036USC1 | 獲證  | 美國   | 聚焦式微波電漿反應裝置                        | 16/528,7<br>00     | 11183369 | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      | 44 | 66 | P53080002TW   | 獲證  | 中華民國 | 智慧設備連線裝置                           | 1082033<br>15      | M580726  | 經濟部<br>技術處 | 新型   |
|      | 45 | 67 | P53080004TW   | 獲證  | 中華民國 | 除菌裝置及其方法                           | 1081216<br>57      | I744653  | 工研院        | 發明   |
|      | 46 | 68 | P53080006TW   | 獲證  | 中華民國 | 傘齒輪之調整裝置、傘齒輪自動調整系統及其調整方法           | 1081270<br>33      | I701397  | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |    | 69 | P53080006US   | 審查中 | 美國   | 傘齒輪之調整裝置、傘齒輪自動調整系統及其調整方法           | 16/656,2<br>66     |          | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      | 47 | 70 | P53080007CN   | 審查中 | 中國大陸 | 電腦可讀取紀錄介質、數據處理方法及收據處理系統            | 2020100<br>00590.3 |          | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |    | 71 | P53080007TW   | 獲證  | 中華民國 | 電腦可讀取紀錄媒體、資料處理方法及資料處理系統            | 1081336<br>71      | I729500  | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |    | 72 | P53080007US   | 審查中 | 美國   | 電腦可讀取紀錄媒體、資料處理方法及資料處理系統            | 16/793,0<br>20     |          | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      | 48 | 73 | P53080010TW   | 審查中 | 中華民國 | 零件加工規劃方法、應用其之零件加工規劃系統，零件組裝規劃方法、應用其 | 1081397<br>10      |          | 經濟部<br>技術處 | 發明   |

| 技術類別 | 案次 | 件次 | 件編號         | 狀態  | 國家     | 專利中文名稱  | 申請號               | 公告號      | 委辦單位   | 專利種類 |
|------|----|----|-------------|-----|--------|---|-------------------|----------|--------|------|
|      |    |    |             |     |        | 之零件組裝規劃系統及其電腦程式產品                                   |                   |          |        |      |
|      |    | 74 | P53080010US | 審查中 | 美國     | 零件加工規劃方法、應用其之零件加工規劃系統，零件組裝規劃方法、應用其之零件組裝規劃系統及其電腦程式產品 | 16/727,662        |          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 49 | 75 | P53080011TW | 獲證  | 中華民國   | 通訊任務解析方法、裝置及電腦可讀取記錄媒體                               | 108137539         | I762824  | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 76 | P53080013CN | 審查中 | 中國大陸   | 流場可視化觀測裝置與流場可視化觀測方法                                 | 202010032170.3    |          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 50 | 77 | P53080013TW | 獲證  | 中華民國   | 流場可視化觀測裝置與流場可視化觀測方法                                 | 108139689         | I730486  | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 78 | P53080013US | 獲證  | 美國     | 流場可視化觀測裝置與流場可視化觀測方法                                 | 16/701,073        | 11320449 | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 79 | P53080025EP | 審查中 | EPC/歐盟 | 薄玻璃上的通孔銅金屬化製程                                       | 19078050.7        |          | 工研院    | 發明   |
|      |    | 80 | P53080025JP | 審查中 | 日本     | 薄玻璃上的通孔銅金屬化製程                                       | 2021-516420       |          | 工研院    | 發明   |
|      |    | 81 | P53080025KR | 審查中 | 韓國     | 薄玻璃上的通孔銅金屬化製程                                       | 10-2021-7010977   |          | 工研院    | 發明   |
|      |    | 82 | P53080025US | 審查中 | 美國     | 薄玻璃上的通孔銅金屬化製程                                       | 17/277,748        |          | 工研院    | 發明   |
|      |    | 83 | P53080025WO | 審查中 | PCT    | 薄玻璃上的通孔銅金屬化製程                                       | PCT/US2019/052126 |          | 工研院    | 發明   |
|      | 52 | 84 | P53080026CN | 審查中 | 中國大陸   | 線材張力控制裝置及應用其之編織機                                    | 202010635559.7    |          | 工研院    | 發明   |

| 技術類別 | 案次 | 件次 | 件編號           | 狀態  | 國家     | 專利中文名稱                               | 申請號            | 公告號      | 委辦單位   | 專利種類 |
|------|----|----|---------------|-----|--------|--------------------------------------|----------------|----------|--------|------|
|      |    | 85 | P53080026EP   | 審查中 | EPC/歐盟 | 線材張力控制裝置及應用其之編織機                     | 20198316.0     |          | 工研院    | 發明   |
|      |    | 86 | P53080026TW   | 審查中 | 中華民國   | 線材張力控制裝置及應用其之編織機                     | 109117721      |          | 工研院    | 發明   |
|      |    | 87 | P53080026US   | 獲證  | 美國     | 線材張力控制裝置及應用其之編織機                     | 17/013,426     | 11352725 | 工研院    | 發明   |
|      | 53 | 88 | P53090004TW   | 獲證  | 中華民國   | 用於整形工件的整形設備與整形方法、及可執行整形方法的電腦可讀取非暫態媒體 | 109128076      | I755030  | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 89 | P53090004US   | 審查中 | 美國     | 用於整形工件的整形設備與整形方法、及可執行整形方法的電腦可讀取非暫態媒體 | 17/081,372     |          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 54 | 90 | P53090005TW   | 獲證  | 中華民國   | 齒輪動力裝置與背隙調整機構                        | 109128531      | I764245  | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 55 | 91 | P53090012CN   | 審查中 | 中國大陸   | 微粒捕集系統                               | 202011307297.8 |          | 工研院    | 發明   |
|      |    | 92 | P53090012TW   | 審查中 | 中華民國   | 微粒捕集系統                               | 109139767      |          | 工研院    | 發明   |
|      |    | 93 | P53090012TWA1 | 獲證  | 中華民國   | 微粒捕集系統                               | 109214985      | M609892  | 工研院    | 新型   |
|      |    | 94 | P53090012US   | 審查中 | 美國     | 微粒捕集系統                               | 17/106,222     |          | 工研院    | 發明   |
|      | 56 | 95 | P53090013TW   | 獲證  | 中華民國   | 脈寬調變訊號觀測電路及包含此脈寬調變訊號觀測電路的硬體在環模擬裝置    | 109135161      | I740676  | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 96 | P53090013US   | 審查中 | 美國     | 脈寬調變訊號觀測電路及包含此脈寬調變訊號觀測電路的硬體在         | 17/134,030     |          | 經濟部技術處 | 發明   |

| 技術類別 | 案次 | 件次  | 件編號         | 狀態  | 國家   | 專利中文名稱                           | 申請號            | 公告號     | 委辦單位   | 專利種類 |
|------|----|-----|-------------|-----|------|----------------------------------|----------------|---------|--------|------|
|      |    |     |             |     |      | 環模擬裝置                            |                |         |        |      |
|      | 57 | 97  | P53090014CN | 審查中 | 中國大陸 | 鍍膜設備                             | 202110022234.6 |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 98  | P53090014TW | 獲證  | 中華民國 | 鍍膜設備                             | 109136561      | I746222 | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 99  | P53090014US | 審查中 | 美國   | 鍍膜設備                             | 17/117,111     |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 58 | 100 | P53090015TW | 獲證  | 中華民國 | 硬體在環模擬裝置                         | 109134352      | I746196 | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 59 | 101 | P53090018CN | 審查中 | 中國大陸 | 刀具狀態評估系統及方法                      | 202011356281.6 |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 102 | P53090018TW | 獲證  | 中華民國 | 刀具狀態評估系統及方法                      | 110100349      | I763234 | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 60 | 103 | P53090019TW | 審查中 | 中華民國 | 黏著層與無機或有機-無機混合基板上沉積導電層的方法        | 109143496      |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 104 | P53090019US | 審查中 | 美國   | 黏著層與無機或有機-無機混合基板上沉積導電層的方法        | 17/199,462     |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 61 | 105 | P53090021TW | 審查中 | 中華民國 | 表面加工設備及表面加工方法                    | 110100105      |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 106 | P53090021US | 審查中 | 美國   | 表面加工設備及表面加工方法                    | 17/134,261     |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 62 | 107 | P53090022TW | 審查中 | 中華民國 | 順應待加工物表面輪廓的加工系統及方法               | 109138035      |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 63 | 108 | P53090023CN | 審查中 | 中國大陸 | 基于 Modbus 的信息轉譯裝置、方法、系統及記錄介質     | 202011454115.X |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 109 | P53090023TW | 審查中 | 中華民國 | 基於 Modbus 的資訊轉譯裝置、資訊轉譯方法以及資訊轉譯系統 | 109138971      |         | 經濟部技術處 | 發明   |

| 技術類別 | 案次 | 件次  | 件編號         | 狀態  | 國家   | 專利中文名稱                           | 申請號            | 公告號     | 委辦單位   | 專利種類 |
|------|----|-----|-------------|-----|------|----------------------------------|----------------|---------|--------|------|
|      |    | 110 | P53090023US | 審查中 | 美國   | 基於 Modbus 的資訊轉譯裝置、資訊轉譯方法以及資訊轉譯系統 | 17/123,151     |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 64 | 111 | P53090026CN | 審查中 | 中國大陸 | 信息模型的建立方法、裝置及非易失性計算機可讀存儲介質       | 202110399874.9 |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 112 | P53090026TW | 審查中 | 中華民國 | 資訊模型的建立方法、裝置及非揮發性電腦可讀記錄媒體        | 110102671      |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 113 | P53090026US | 審查中 | 美國   | 資訊模型的建立方法、裝置及非揮發性電腦可讀記錄媒體        | 17/232,118     |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 65 | 114 | P53090029TW | 審查中 | 中華民國 | 馬達驅動器及降低馬達驅動器之空滯時間之方法            | 110100015      |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 115 | P53090029US | 審查中 | 美國   | 馬達驅動器及降低馬達驅動器之空滯時間之方法            | 17/117,246     |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 66 | 116 | P53100001CN | 審查中 | 中國大陸 | 投射系統及應用其之投射校準方法                  | 202111080829.3 |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 117 | P53100001TW | 獲證  | 中華民國 | 投射系統及應用其之投射校準方法                  | 110131655      | I769915 | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 118 | P53100001US | 審查中 | 美國   | 投射系統及應用其之投射校準方法                  | 17/540,877     |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 67 | 119 | P53100002TW | 審查中 | 中華民國 | 微波加熱方法與微波加熱裝置                    | 110147024      |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 120 | P53100002US | 審查中 | 美國   | 微波加熱方法與微波加熱裝置                    | 17/551,198     |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 68 | 121 | P53100005TW | 審查中 | 中華民國 | 適用於電漿系統的流體導入模組                   | 110137835      |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 122 | P53100005US | 審查中 | 美國   | 適用於電漿系統的流體導入模組                   | 17/525,977     |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 69 | 123 | P53100009TW | 審查  | 中華   | 摺邊加工路徑規                          | 1101441        |         | 經濟部    | 發明   |

| 技術類別 | 案次 | 件次  | 件編號         | 狀態  | 國家   | 專利中文名稱              | 申請號            | 公告號 | 委辦單位   | 專利種類 |
|------|----|-----|-------------|-----|------|---------------------|----------------|-----|--------|------|
|      |    |     |             | 中   | 民國   | 劃方法與摺邊加工系統          | 59             |     | 技術處    |      |
|      |    | 124 | P5310009US  | 審查中 | 美國   | 摺邊加工路徑規劃方法與摺邊加工系統   | 17/561,992     |     | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 70 | 125 | P53100011CN | 審查中 | 中國大陸 | 探針卡                 | 202111612316.2 |     | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 126 | P53100011TW | 審查中 | 中華民國 | 探針卡                 | 110148853      |     | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 127 | P53100011US | 審查中 | 美國   | 探針卡                 | 17/561,997     |     | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 71 | 128 | P53100015CN | 審查中 | 中國大陸 | 沉積設備及沉積方法           | 202111588509.9 |     | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 129 | P53100015TW | 審查中 | 中華民國 | 沉積設備及沉積方法           | 110145988      |     | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 130 | P53100015US | 審查中 | 美國   | 沉積設備及沉積方法           | 17/546,053     |     | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 72 | 131 | P53100016CN | 審查中 | 中國大陸 | 高電子遷移率晶體管元件         | 202111588514.X |     | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 132 | P53100016TW | 審查中 | 中華民國 | 高電子遷移率電晶體元件         | 110145951      |     | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 133 | P53100016US | 審查中 | 美國   | 高電子遷移率電晶體元件         | 17/561,633     |     | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 73 | 134 | P53100017TW | 審查中 | 中華民國 | 置換研拋墊的裝置            | 110143927      |     | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 74 | 135 | P53100018CN | 審查中 | 中國大陸 | 使用能量束的表面加工設備及表面加工方法 | 202111624621.3 |     | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 136 | P53100018TW | 審查中 | 中華民國 | 使用能量束的表面加工設備及表面加工方法 | 110147534      |     | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 75 | 137 | P53100019CN | 審查中 | 中國大陸 | 三維電路板及其制作方法以及探針卡    | 202111628746.3 |     | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 138 | P53100019TW | 審查中 | 中華民國 | 三維電路板及其制作方法以及探針卡    | 110149042      |     | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 76 | 139 | P53100021CN | 審查中 | 中國大陸 | 馬達參數估算方法及裝置         | 202210008907.7 |     | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |    | 140 | P53100021TW | 審查  | 中華   | 馬達參數估算方             | 1111001        |     | 經濟部    | 發明   |

| 技術類別 | 案次   | 件次          | 件編號         | 狀態            | 國家            | 專利中文名稱                  | 申請號            | 公告號              | 委辦單位    | 專利種類   |    |
|------|------|-------------|-------------|---------------|---------------|-------------------------|----------------|------------------|---------|--------|----|
|      |      |             |             | 中             | 民國            | 法及裝置                    | 02             |                  | 技術處     |        |    |
|      |      | 141         | P53100021US | 審查中           | 美國            | 馬達參數估算方法及裝置             | 17/558,359     |                  | 經濟部技術處  | 發明     |    |
|      | 77   | 142         | P53100024CN | 審查中           | 中國大陸          | 脈寬調制信號電壓測量裝置、馬達驅動裝置及其方法 | 202210030784.7 |                  | 經濟部技術處  | 發明     |    |
|      |      | 143         | P53100024TW | 審查中           | 中華民國          | 脈寬調變訊號電壓量測裝置、馬達驅動裝置及其方法 | 111100024      |                  | 經濟部技術處  | 發明     |    |
|      |      | 144         | P53100024US | 審查中           | 美國            | 脈寬調變訊號電壓量測裝置、馬達驅動裝置及其方法 | 17/548,617     |                  | 經濟部技術處  | 發明     |    |
|      | 78   | 145         | P53970063DE | 獲證            | 德國            | 高功率發電模組                 | 102009025919.8 | 102009025919     | 工研院     | 發明     |    |
|      |      | 146         | P53970063TW | 獲證            | 中華民國          | 高功率發電模組                 | 97149995       | I368381          | 工研院     | 發明     |    |
|      |      | 147         | P53970063US | 獲證            | 美國            | 高功率發電模組                 | 12/477,657     | 8013479          | 工研院     | 發明     |    |
|      | 智慧移動 | 79          | 148         | P04910065US   | 獲證            | 美國                      | 整合車用電子裝置之電腦系統  | 10/392,819       | 6886060 | 經濟部技術處 | 發明 |
|      |      |             | 149         | P04910065USD1 | 獲證            | 美國                      | 整合車用電子裝置之電腦系統  | 10/882,255       | 7007118 | 經濟部技術處 | 發明 |
| 80   |      | 150         | P04920029US | 獲證            | 美國            | 帶式無段變速器的倒檔機構            | 10/702,951     | 7204771          | 經濟部能源局  | 發明     |    |
| 81   |      | 151         | P04920032US | 獲證            | 美國            | 馬達內置永久磁鐵式轉子結構           | 10/733,107     | 6847144          | 經濟部能源局  | 發明     |    |
| 82   |      | 152         | P04920047US | 獲證            | 美國            | 一種可控制變速特性的複合動力系統        | 10/829,365     | 7083536          | 經濟部能源局  | 發明     |    |
| 83   |      | 153         | P04920059US | 獲證            | 美國            | 具均勻氫氣釋放及有效熱交換結構之儲氫合金罐裝置 | 10/805,271     | 7241331          | 經濟部能源局  | 發明     |    |
| 84   |      | 154         | P53000077CN | 獲證            | 中國大陸          | 馬達控制裝置及馬達控制方法           | 201210152328.6 | ZL201210152328.6 | 經濟部技術處  | 發明     |    |
|      | 155  | P53000077TW | 獲證          | 中華民國          | 馬達控制裝置及馬達控制方法 | 100143138               | I474605        | 經濟部技術處           | 發明      |        |    |

| 技術類別 | 案次  | 件次            | 件編號 | 狀態   | 國家                   | 專利中文名稱         | 申請號              | 公告號    | 委辦單位 | 專利種類 |
|------|-----|---------------|-----|------|----------------------|----------------|------------------|--------|------|------|
| 85   | 156 | P53010035TW   | 獲證  | 中華民國 | 具有防逆接保護的馬達控制器及馬達驅動裝置 | 101135930      | I472145          | 經濟部技術處 | 發明   |      |
|      |     | P53010035US   | 獲證  | 美國   | 具有防逆接保護的馬達控制器及馬達驅動裝置 | 13/711,145     | 8922964          | 經濟部技術處 | 發明   |      |
| 86   | 158 | P53020038CN   | 獲證  | 中國大陸 | 雙模式驅動方法及裝置           | 201310649186.9 | ZL201310649186.9 | 經濟部技術處 | 發明   |      |
|      |     | P53020038TW   | 獲證  | 中華民國 | 雙模式驅動方法及裝置           | 102138712      | I504136          | 經濟部技術處 | 發明   |      |
| 87   | 160 | P53050037CN   | 獲證  | 中國大陸 | 控制系統與控制方法            | 201710025760.1 | ZL201710025760.1 | 經濟部技術處 | 發明   |      |
|      |     | P53050037TW   | 獲證  | 中華民國 | 控制系統與控制方法            | 105143050      | I638561          | 經濟部技術處 | 發明   |      |
| 88   | 162 | P53060001USD1 | 審查中 | 美國   | 一種傳動機構之單向組件          | 17/172,277     |                  | 經濟部技術處 | 發明   |      |
| 89   | 163 | P53060003CN   | 獲證  | 中國大陸 | 分布式單級車載充電裝置及其方法      | 201711435043.2 | ZL201711435043.2 | 經濟部技術處 | 發明   |      |
|      |     | P53060003TW   | 獲證  | 中華民國 | 分散式單級車載充電裝置及其方法      | 106145394      | I664790          | 經濟部技術處 | 發明   |      |
|      |     | P53060003US   | 獲證  | 美國   | 分散式單級車載充電裝置及其方法      | 15/852,153     | 10944283         | 經濟部技術處 | 發明   |      |
| 90   | 166 | P53060011CN   | 獲證  | 中國大陸 | 停車導引系統及其方法與自動停車系統    | 201711403722.1 | ZL201711403722.1 | 經濟部技術處 | 發明   |      |
|      |     | P53060011US   | 獲證  | 美國   | 停車導引系統及其方法與自動停車系統    | 15/840,012     | 10822030         | 經濟部技術處 | 發明   |      |
| 91   | 168 | P53060019CN   | 審查中 | 中國大陸 | 停車格辨識系統及其方法          | 201711403144.1 |                  | 經濟部技術處 | 發明   |      |
| 92   | 169 | P53060020CN   | 獲證  | 中國大陸 | 雙軸撥動變速裝置             | 201711115416.8 | ZL201711115416.8 | 經濟部技術處 | 發明   |      |
|      |     | P53060020US   | 獲證  | 美國   | 雙軸撥動變速裝置             | 15/834,997     | 10344828         | 經濟部技術處 | 發明   |      |
| 93   | 171 | P53060029CN   | 獲證  | 中國大陸 | 干涉式扭力分配差速器           | 201711130769.5 | ZL201711130769.5 | 經濟部技術處 | 發明   |      |
|      |     | P53060029US   | 獲證  | 美國   | 干涉式扭力分配              | 15/835,0       | 10385954         | 經濟部技術處 | 發明   |      |

| 技術類別 | 案次  | 件次  | 件編號           | 狀態          | 國家   | 專利中文名稱              | 申請號            | 公告號              | 委辦單位       | 專利種類 |
|------|-----|-----|---------------|-------------|------|---------------------|----------------|------------------|------------|------|
|      |     |     |               |             |      | 差速器                 | 45             |                  | 技術處        |      |
|      | 94  | 173 | P53060030US   | 獲證          | 美國   | 電動輪                 | 15/854,649     | 10811647         | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      | 95  | 174 | P53060031TW   | 獲證          | 中華民國 | 具有低頓轉矩之電動機          | 106138502      | I663812          | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      | 96  | 175 | P53060039CN   | 獲證          | 中國大陸 | 導航定位裝置及應用其的導航定位方法   | 201711372278.1 | ZL201711372278.1 | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |     | 176 | P53060039US   | 獲證          | 美國   | 導航定位裝置及應用其之導航定位方法   | 15/851,085     | 10718620         | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      | 97  | 177 | P53060043CN   | 獲證          | 中國大陸 | 適用於工具車輛的工具架接模組      | 201711223729.5 | ZL201711223729.5 | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      | 98  | 178 | P53060045CN   | 獲證          | 中國大陸 | 雙軸離合變速裝置            | 201711114725.3 | ZL201711114725.3 | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |     | 179 | P53060045US   | 獲證          | 美國   | 雙軸離合變速裝置            | 15/835,022     | 11143272         | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      | 99  | 180 | P53060051US   | 獲證          | 美國   | 驅控器連結電動機之冷卻結構       | 15/854,970     | 10530221         | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      | 100 | 181 | P53060059TW   | 獲證          | 中華民國 | 車輛冷卻控制系統及其方法        | 107131415      | I677447          | 工研院        | 發明   |
|      | 101 | 182 | P53070001CNC1 | 審<br>查<br>中 | 中國大陸 | 激光定位系統及使用此系統之位置測量方法 | 201810933500.9 |                  | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |     | 183 | P53070001TWC1 | 獲證          | 中華民國 | 雷射定位系統及使用此系統之位置測量方法 | 107125382      | I665461          | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |     | 184 | P53070001US   | 獲證          | 美國   | 雷射定位系統及使用此系統之位置測量方法 | 16/184,533     | 10739439         | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      | 102 | 185 | P53070004TW   | 獲證          | 中華民國 | 雙軸變速箱機構             | 107116679      | I665399          | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |     | 186 | P53070004US   | 獲證          | 美國   | 雙軸變速箱機構             | 16/050,619     | 10604009         | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      | 103 | 187 | P53070007CN   | 獲證          | 中國大陸 | 變速控制系統              | 201811123269.3 | ZL201811123269.3 | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |     | 188 | P53070007TW   | 獲證          | 中華民國 | 變速控制系統              | 107129892      | I682871          | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |     | 189 | P53070007US   | 獲證          | 美國   | 變速控制系統              | 16/149,454     | 10704682         | 經濟部<br>技術處 | 發明   |

| 技術類別 | 案次  | 件次          | 件編號         | 狀態   | 國家                 | 專利中文名稱            | 申請號              | 公告號              | 委辦單位   | 專利種類 |
|------|-----|-------------|-------------|------|--------------------|-------------------|------------------|------------------|--------|------|
|      | 104 | 190         | P53070008TW | 獲證   | 中華民國               | 電力調節系統與電力調節方法     | 107136358        | I692181          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 191         | P53070008US | 獲證   | 美國                 | 電力調節系統與電力調節方法     | 16/214,439       | 10985564         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 105 | 192         | P53070011CN | 獲證   | 中國大陸               | 變速箱及其駐車機構         | 201811075463.9   | ZL201811075463.9 | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 193         | P53070011TW | 獲證   | 中華民國               | 變速箱及其駐車機構         | 107129943        | I667425          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 106 | 194         | P53070012TW | 獲證   | 中華民國               | 輪轂結構              | 107133399        | I673186          | 工研院    | 發明   |
|      | 107 | 195         | P53070013CN | 獲證   | 中國大陸               | 電動輪椅控制系統及其控制方法    | 201811329947.1   | ZL201811329947.1 | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 196         | P53070013TW | 獲證   | 中華民國               | 電動輪椅控制系統及其控制方法    | 107136594        | I673045          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 197         | P53070013US | 獲證   | 美國                 | 電動輪椅控制系統及電動輪椅控制方法 | 16/200.893       | 11123244         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 108 | 198         | P53070014TW | 獲證   | 中華民國               | 飛輪能量儲存系統          | 107135990        | I690655          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 109 | 199         | P53070017CN | 獲證   | 中國大陸               | 助力輪               | 201811297752.3   | ZL201811297752.3 | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 200         | P53070017TW | 獲證   | 中華民國               | 助力輪               | 107135176        | I676472          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 201         | P53070017US | 獲證   | 美國                 | 助力輪               | 16/226,852       | 10912689         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 110 | 202         | P53070019TW | 獲證   | 中華民國               | 無段變速器             | 107136101        | I659166          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 111 | 203         | P53070021TW | 獲證   | 中華民國               | 輪轂裝置              | 107212917        | M571317          | 工研院    | 新型   |
| 112  | 204 | P53070025TW | 獲證          | 中華民國 | 散熱模組及包含此散熱模組之馬達驅動器 | 107141607         | I683508          | 經濟部技術處           | 發明     |      |
| 113  | 205 | P53070028CN | 獲證          | 中國大陸 | 電動車變速裝置及其方法        | 201811391670.5    | ZL201811391670.5 | 經濟部技術處           | 發明     |      |
|      | 206 | P53070028TW | 獲證          | 中華民國 | 電動車變速裝置及其方法        | 107138148         | I685430          | 經濟部技術處           | 發明     |      |
| 114  | 207 | P53070029CN | 審查中         | 中國大陸 | 路面影像重建與載具定位的方法與系統  | 201811608773.2    |                  | 經濟部技術處           | 發明     |      |

| 技術類別 | 案次  | 件次  | 件編號           | 狀態  | 國家   | 專利中文名稱                | 申請號            | 公告號      | 委辦單位   | 專利種類 |
|------|-----|-----|---------------|-----|------|-----------------------|----------------|----------|--------|------|
|      |     | 208 | P53070029TW   | 獲證  | 中華民國 | 路面影像重建與載具定位之方法與系統     | 107145184      | I682361  | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 115 | 209 | P53070034TW   | 獲證  | 中華民國 | 飛輪能量儲存系統              | 107139438      | I687591  | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 210 | P53070034US   | 獲證  | 美國   | 飛輪能量儲存系統              | 16/230,041     | 10778061 | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 116 | 211 | P53070037TW   | 獲證  | 中華民國 | 利用磁力場形之定位及姿態估測方法及其系統  | 107140436      | I687650  | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 212 | P53070037US   | 審查中 | 美國   | 利用磁力場形之定位及姿態估測方法及其系統  | 16/234,160     |          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 117 | 213 | P53070041TW   | 獲證  | 中華民國 | 車用感測器自動調整方法及其系統       | 107147052      | I689432  | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 118 | 214 | P53070042TW   | 獲證  | 中華民國 | 停車位偵測系統及方法            | 107147399      | I684962  | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 215 | P53070042US   | 獲證  | 美國   | 停車位偵測系統及方法            | 16/233,109     | 10769948 | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 119 | 216 | P53070044TW   | 獲證  | 中華民國 | 轉向機構                  | 108200533      | M577430  | 經濟部技術處 | 新型   |
|      | 120 | 217 | P53080001TW   | 獲證  | 中華民國 | 高功率模組                 | 108147725      | I716238  | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 121 | 218 | P53080003CN   | 審查中 | 中國大陸 | 半導體裝置及其製作方法           | 201911369797.1 |          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 219 | P53080003TW   | 獲證  | 中華民國 | 半導體裝置及其製作方法           | 108147726      | I717170  | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 122 | 220 | P53080005TW   | 獲證  | 中華民國 | 輪型車輛之變速箱與加力箱的聯軸器之安裝工具 | 108125777      | I724469  | 工研院    | 發明   |
|      | 123 | 221 | P53080008TWC1 | 獲證  | 中華民國 | 具飛輪的動能回收系統            | 109120561      | I759768  | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 222 | P53080008US   | 獲證  | 美國   | 具飛輪的動能回收系統            | 16/655,449     | 10903773 | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 223 | P53080008USC1 | 審查中 | 美國   | 具飛輪的動能回收系統            | 16/926,950     |          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 124 | 224 | P53080009TW   | 獲證  | 中華民國 | 差速箱                   | 108306891      | D209147  | 工研院    | 設計   |
|      |     | 225 | P53080009TWA1 | 獲證  | 中華民國 | 差速箱                   | 1083068        | D209148  | 工研院    | 設計   |

| 技術類別 | 案次  | 件次  | 件編號           | 狀態  | 國家   | 專利中文名稱             | 申請號                | 公告號                  | 委辦單位       | 專利種類 |
|------|-----|-----|---------------|-----|------|--------------------|--------------------|----------------------|------------|------|
|      |     |     |               |     | 民國   |                    | 92                 |                      |            |      |
|      |     | 226 | P53080009TWA2 | 獲證  | 中華民國 | 差速箱                | 1083068<br>93      | D209149              | 工研院        | 設計   |
|      | 125 | 227 | P53080012TW   | 獲證  | 中華民國 | 車用電控煞車系統及其煞車連動裝置   | 1081434<br>92      | I735093              | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      | 126 | 228 | P53080014CN   | 獲證  | 中國大陸 | 轉向裝置及方法            | 2020100<br>00828.2 | ZL202010<br>000828.2 | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |     | 229 | P53080014TW   | 審查中 | 中華民國 | 轉向裝置及方法            | 1081424<br>95      |                      | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |     | 230 | P53080014US   | 審查中 | 美國   | 轉向裝置及方法            | 16/724,6<br>01     |                      | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      | 127 | 231 | P53080015TW   | 獲證  | 中華民國 | 直流電流估測裝置及方法        | 1091094<br>10      | I705653              | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      | 128 | 232 | P53080016TW   | 獲證  | 中華民國 | 整合式馬達驅控器           | 1091148<br>57      | I737288              | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      | 129 | 233 | P53080019JP   | 獲證  | 日本   | 停車格判定系統及其方法        | 2020-<br>072820    | 7005679              | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |     | 234 | P53080019TW   | 獲證  | 中華民國 | 停車格判定系統及其方法        | 1081471<br>81      | I740318              | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |     | 235 | P53080019US   | 獲證  | 美國   | 停車位判定系統及其方法        | 16/724,5<br>49     | 10957198             | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      | 130 | 236 | P53080021JP   | 審查中 | 日本   | 無人載具語意地圖建置系統及其建置方法 | 2020-<br>151234    |                      | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |     | 237 | P53080021TW   | 獲證  | 中華民國 | 無人載具語意地圖建置系統及其建置方法 | 1081473<br>30      | I725681              | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |     | 238 | P53080021US   | 審查中 | 美國   | 無人載具語意地圖建置系統及其建置方法 | 16/726,2<br>49     |                      | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      | 131 | 239 | P53080022CN   | 審查中 | 中國大陸 | 信號識別系統及其方法         | 2020101<br>02809.0 |                      | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |     | 240 | P53080022TW   | 獲證  | 中華民國 | 號誌辨識系統及其方法         | 1081480<br>97      | I743637              | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |     | 241 | P53080022US   | 獲證  | 美國   | 號誌辨識系統及其方法         | 16/728,3<br>92     | 11335100             | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      | 132 | 242 | P53090003TW   | 審查中 | 中華民國 | 支承結構               | 1091291<br>88      |                      | 經濟部<br>技術處 | 發明   |

| 技術類別 | 案次  | 件次  | 件編號           | 狀態  | 國家   | 專利中文名稱                      | 申請號            | 公告號     | 委辦單位   | 專利種類 |
|------|-----|-----|---------------|-----|------|-----------------------------|----------------|---------|--------|------|
|      | 133 | 243 | P53090006TW   | 獲證  | 中華民國 | 緩衝減震結構組合、車輛之緩衝減震結構以及車輛      | 109136901      | I740690 | 工研院    | 發明   |
|      | 134 | 244 | P53090009CN   | 審查中 | 中國大陸 | 重型車輛煞車控制裝置與其方法              | 202011121440.4 |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 245 | P53090009TW   | 獲證  | 中華民國 | 重型車輛煞車控制裝置與其方法              | 109132618      | I740656 | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 246 | P53090009US   | 審查中 | 美國   | 重型車輛煞車控制裝置與其方法              | 17/134,896     |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 135 | 247 | P53090010TW   | 審查中 | 中華民國 | 用於驅控馬達之馬達驅控器的調控方法及調控裝置      | 110100125      |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 248 | P53090010US   | 審查中 | 美國   | 用於驅控馬達之馬達驅控器的調控方法及調控裝置      | 17/136,225     |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 136 | 249 | P53090011CN   | 審查中 | 中國大陸 | 電池管理系統的測試設備和測試方法            | 202110624122.8 |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 250 | P53090011TW   | 獲證  | 中華民國 | 電池管理系統的測試設備和測試方法            | 110111011      | I751934 | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 251 | P53090011US   | 審查中 | 美國   | 電池管理系統的測試設備和測試方法            | 17/386,424     |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 137 | 252 | P53090017TW   | 審查中 | 中華民國 | 執行影像多模態轉換之生成式對抗網路的訓練方法與訓練系統 | 109144098      |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 138 | 253 | P53090020TW   | 審查中 | 中華民國 | 衝擊裝置及其衝擊用連動組件               | 109141422      |         | 工研院    | 發明   |
|      |     | 254 | P53090020TWA1 | 獲證  | 中華民國 | 衝擊裝置及其衝擊用連動組件               | 109215573      | M609149 | 工研院    | 新型   |
|      | 139 | 255 | P53090032TWC1 | 獲證  | 中華民國 | 飛輪能量儲存系統                    | 110141244      | I763610 | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 140 | 256 | P53090033TW   | 審查中 | 中華民國 | 物件匹配及辨識方法及其系統               | 109143043      |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 141 | 257 | P53090034TW   | 獲證  | 中華民國 | 車輛轉向測台控                     | 1101096        | I765608 | 經濟部    | 發明   |

| 技術類別 | 案次  | 件次  | 件編號         | 狀態  | 國家   | 專利中文名稱                 | 申請號            | 公告號     | 委辦單位   | 專利種類 |
|------|-----|-----|-------------|-----|------|------------------------|----------------|---------|--------|------|
|      |     |     |             |     | 民國   | 制系統及其方法                | 72             |         | 技術處    |      |
|      | 142 | 258 | P53090035CN | 審查中 | 中國大陸 | 用於線控車輛的轉向控制裝置及其轉向控制方法  | 202110189887.3 |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 259 | P53090035TW | 獲證  | 中華民國 | 用於線控車輛的轉向控制裝置及其轉向控制方法  | 110100126      | I746337 | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 260 | P53090035US | 審查中 | 美國   | 用於線控車輛的轉向控制裝置及其轉向控制方法  | 17/136,211     |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 143 | 261 | P53090036TW | 獲證  | 中華民國 | 四軸旋轉平台                 | 109306235      | D212854 | 工研院    | 設計   |
|      | 144 | 262 | P53100007TW | 審查中 | 中華民國 | 傳動模組                   | 110140737      |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 145 | 263 | P53100008TW | 審查中 | 中華民國 | 用於軌道車輛之轉向架測試台的測試裝置     | 111103085      |         | 工研院    | 發明   |
|      | 146 | 264 | P53100010TW | 審查中 | 中華民國 | 限滑差速器結構及其鎖定方法          | 110148773      |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 147 | 265 | P53100012JP | 審查中 | 日本   | 安全距離估算系統及其估算方法         | 2021-210665    |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 266 | P53100012TW | 審查中 | 中華民國 | 安全距離估算系統及其估算方法         | 110143172      |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 267 | P53100012US | 審查中 | 美國   | 安全距離估算系統及其估算方法         | 17/563,085     |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 148 | 268 | P53100013TW | 審查中 | 中華民國 | 車輛行駛控制裝置及其控制與預警資訊顯示方法  | 110144442      |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 269 | P53100013US | 審查中 | 美國   | 車輛行駛控制裝置及其控制與預警資訊顯示方法  | 17/563,104     |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 149 | 270 | P53100014JP | 審查中 | 日本   | 路面資料萃取方法及系統與自駕車控制方法及系統 | 2021-203421    |         | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 271 | P53100014TW | 審查中 | 中華民國 | 路面資料萃取方法及系統與自駕車控制方法及系統 | 110146963      |         | 經濟部技術處 | 發明   |

| 技術類別  | 案次  | 件次  | 件編號           | 狀態          | 國家   | 專利中文名稱                 | 申請號            | 公告號       | 委辦單位    | 專利種類   |    |
|-------|-----|-----|---------------|-------------|------|------------------------|----------------|-----------|---------|--------|----|
|       |     | 272 | P53100014US   | 審查中         | 美國   | 路面資料萃取方法及系統與自駕車控制方法及系統 | 17/552,177     |           | 經濟部技術處  | 發明     |    |
|       | 150 | 273 | P53100020CN   | 審查中         | 中國大陸 | 車用控制裝置及其方法             | 202111534396.4 |           | 經濟部技術處  | 發明     |    |
|       |     | 274 | P53100020TW   | 審查中         | 中華民國 | 車用控制裝置及其方法             | 111101521      |           | 經濟部技術處  | 發明     |    |
|       |     | 275 | P53100020US   | 審查中         | 美國   | 車用控制裝置及其方法             | 17/833,935     |           | 經濟部技術處  | 發明     |    |
|       | 151 | 276 | P53100022CN   | 審查中         | 中國大陸 | 電源控制裝置與電源控制方法          | 202111616029.9 |           | 經濟部技術處  | 發明     |    |
|       |     | 277 | P53100022TW   | 審查中         | 中華民國 | 電源控制裝置與電源控制方法          | 111100073      |           | 經濟部技術處  | 發明     |    |
|       |     | 278 | P53100022US   | 審查中         | 美國   | 電源控制裝置與電源控制方法          | 17/562,184     |           | 經濟部技術處  | 發明     |    |
|       | 152 | 279 | P53100028TW   | 審查中         | 中華民國 | 穿戴裝置                   | 111117531      |           | 工研院     | 發明     |    |
|       | 無人機 | 153 | 280           | P53080020TW | 獲證   | 中華民國                   | 飛行設備           | 109113094 | I738299 | 經濟部技術處 | 發明 |
|       |     | 154 | 281           | P53080023TW | 獲證   | 中華民國                   | 飛行器            | 109114365 | I742637 | 經濟部技術處 | 發明 |
| 155   |     | 282 | P53090008TW   | 獲證          | 中華民國 | 無人飛行裝置                 | 109215060      | M608641   | 經濟部技術處  | 新型     |    |
| 156   |     | 283 | P53090037TW   | 審查中         | 中華民國 | 飛行器                    | 110139966      |           | 經濟部技術處  | 發明     |    |
| 157   |     | 284 | P53100026TW   | 審查中         | 中華民國 | 瑕疵檢測方法與瑕疵檢測裝置          | 111105521      |           | 經濟部技術處  | 發明     |    |
| 智慧機器人 | 158 | 285 | P04930042US   | 獲證          | 美國   | 可回授控制之微定位平台            | 11/027,192     | 7187107   | 經濟部技術處  | 發明     |    |
|       | 159 | 286 | P53030001FR   | 獲證          | 法國   | 助行裝置                   | 14190040.7     | EP2923685 | 經濟部技術處  | 發明     |    |
|       | 160 | 287 | P53040014IT   | 獲證          | 義大利  | 行動輔助機器人之姿態估測方法         | 16180661.7     | EP3173191 | 經濟部技術處  | 發明     |    |
|       |     | 288 | P53040014JPD1 | 獲證          | 日本   | 行動輔助機器人之姿態估測方法         | 2017-222376    | 6948923   | 經濟部技術處  | 發明     |    |
|       | 161 | 289 | P53050005DE   | 獲證          | 德國   | 電磁彈簧及包含此電磁彈簧的彈性致動器     | 16197879.6     | EP3269999 | 經濟部能源局  | 發明     |    |

| 技術類別 | 案次  | 件次          | 件編號           | 狀態   | 國家                           | 專利中文名稱             | 申請號                  | 公告號                  | 委辦單位       | 專利種類 |
|------|-----|-------------|---------------|------|------------------------------|--------------------|----------------------|----------------------|------------|------|
|      | 162 | 290         | P53060015CN   | 獲證   | 中國大陸                         | 機械設備的定位系統及其方法      | 2017112<br>80417.8   | ZL201711<br>280417.8 | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |     | 291         | P53060015TW   | 獲證   | 中華民國                         | 機械設備之定位系統及其方法      | 1061381<br>85        | I672207              | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |     | 292         | P53060015US   | 獲證   | 美國                           | 機械設備之定位系統及其方法      | 15/847,0<br>89       | 10540779             | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      | 163 | 293         | P53060055CN   | 獲證   | 中國大陸                         | 機械手臂的校正裝置及其校正方法    | 2017114<br>98774.1   | ZL201711<br>498774.1 | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |     | 294         | P53060055US   | 獲證   | 美國                           | 機械手臂的校正裝置及其校正方法    | 15/936,1<br>03       | 10737387             | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      | 164 | 295         | P53070010TW   | 審查中  | 中華民國                         | 磁力起子裝置             | 1081033<br>18        |                      | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |     | 296         | P53070010US   | 獲證   | 美國                           | 磁力起子裝置             | 16/118,6<br>07       | 10780439             | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |     | 297         | P53070010USC1 | 獲證   | 美國                           | 磁力起子裝置             | 16/367,9<br>13       | 10961100             | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      | 165 | 298         | P53070015CN   | 獲證   | 中國大陸                         | 砂帶機                | 2018111<br>88799.6   | ZL201811<br>188799.6 | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |     | 299         | P53070015TW   | 獲證   | 中華民國                         | 砂帶機                | 1071330<br>01        | I669187              | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |     | 300         | P53070015US   | 獲證   | 美國                           | 砂帶機                | 16/191,2<br>24       | 11161216             | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      | 166 | 301         | P53070020US   | 獲證   | 美國                           | 肌力訓練裝置、系統及方法       | 16/543,3<br>53       | 11065506             | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
| 167  | 302 | P53070038CN | 獲證            | 中國大陸 | 拋磨控制方法及系統                    | 2018115<br>00033.7 | ZL201811<br>500033.7 | 經濟部<br>技術處           | 發明         |      |
|      | 303 | P53070038TW | 獲證            | 中華民國 | 拋磨控制方法及系統                    | 1071406<br>71      | I681845              | 經濟部<br>技術處           | 發明         |      |
|      | 304 | P53070038US | 審查中           | 美國   | 拋磨控制方法及系統                    | 16/233,8<br>59     |                      | 經濟部<br>技術處           | 發明         |      |
| 168  | 305 | P53070040CN | 獲證            | 中國大陸 | 機械手臂工具中心點校正裝置及其方法以及機械手臂系統    | 2019100<br>37641.7 | ZL201910<br>037641.7 | 經濟部<br>技術處           | 發明         |      |
|      | 306 | P53070040TW | 獲證            | 中華民國 | 機械手臂非接觸式工具中心點校正裝置及其方法以及具有校正功 | 1071458<br>59      | I672206              | 經濟部<br>技術處           | 發明         |      |

| 技術類別 | 案次  | 件次  | 件編號         | 狀態  | 國家   | 專利中文名稱                               | 申請號            | 公告號      | 委辦單位   | 專利種類 |
|------|-----|-----|-------------|-----|------|--------------------------------------|----------------|----------|--------|------|
|      |     |     |             |     |      | 能的機械手臂系統                             |                |          |        |      |
|      |     | 307 | P53070040US | 獲證  | 美國   | 機械手臂非接觸式工具中心點校正裝置及其方法以及具有校正功能的機械手臂系統 | 16/232,642     | 11247340 | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 169 | 308 | P53080017CN | 審查中 | 中國大陸 | 加工路徑生成裝置及其方法                         | 202010007859.0 |          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 309 | P53080017TW | 獲證  | 中華民國 | 加工路徑生成裝置及其方法                         | 108142343      | I725630  | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 310 | P53080017US | 審查中 | 美國   | 加工路徑生成裝置及其方法                         | 16/704,769     |          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 170 | 311 | P53080024TW | 獲證  | 中華民國 | 機械手臂、機械組套件及其組裝方法                     | 109118852      | I754953  | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 312 | P53080024US | 審查中 | 美國   | 機械手臂、機械組套件及其組裝方法                     | 16/989,525     |          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 171 | 313 | P53080027TW | 獲證  | 中華民國 | 使用線材的製程之動態修正系統及應用其之動態修正方法            | 109115578      | I727791  | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 314 | P53080027US | 審查中 | 美國   | 使用線材的製程之動態修正系統及應用其之動態修正方法            | 16/985,845     |          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 172 | 315 | P53090001CN | 審查中 | 中國大陸 | 研磨拋光模擬方法、系統及研磨拋光工藝轉移方法               | 202110005115.X |          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 316 | P53090001TW | 獲證  | 中華民國 | 研磨拋光模擬方法、系統及研磨拋光製程轉移方法               | 109138813      | I763112  | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |     | 317 | P53090001US | 審查中 | 美國   | 研磨拋光模擬方法、系統及研磨拋光製程轉移方                | 17/135,729     |          | 經濟部技術處 | 發明   |

| 技術類別 | 案次  | 件次  | 件編號         | 狀態  | 國家   | 專利中文名稱                        | 申請號                | 公告號      | 委辦單位       | 專利種類 |
|------|-----|-----|-------------|-----|------|-------------------------------|--------------------|----------|------------|------|
|      |     |     |             |     |      | 法                             |                    |          |            |      |
|      | 173 | 318 | P53090002TW | 獲證  | 中華民國 | 生物檢體自動採檢系統及其採檢方法和非揮發性電腦可讀記錄媒體 | 1091449<br>87      | I756996  | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |     | 319 | P53090002US | 審查中 | 美國   | 生物檢體自動採檢系統及其採檢方法與應用           | 17/182,7<br>40     |          | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      | 174 | 320 | P53090007CN | 審查中 | 中國大陸 | 標註方法、應用其的裝置、系統、方法及計算機程序產品     | 2021103<br>81575.2 |          | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |     | 321 | P53090007TW | 審查中 | 中華民國 | 標註方法、應用其之裝置、系統、方法及電腦程式產品      | 1091336<br>23      |          | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |     | 322 | P53090007US | 審查中 | 美國   | 標註方法、應用其之裝置、系統、方法及電腦程式產品      | 17/364,0<br>72     |          | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      | 175 | 323 | P53090024TW | 獲證  | 中華民國 | 機械手掌及其手指裝置                    | 1091393<br>08      | I736467  | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |     | 324 | P53090024US | 獲證  | 美國   | 機械手掌及其手指裝置                    | 17/150,1<br>18     | 11331811 | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      | 176 | 325 | P53090025TW | 審查中 | 中華民國 | 協作機械手臂系統及其復位方法                | 1091464<br>47      |          | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |     | 326 | P53090025US | 審查中 | 美國   | 協作機械手臂系統及其復位方法                | 17/135,7<br>97     |          | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      | 177 | 327 | P53090027TW | 獲證  | 中華民國 | 搬運機控制方法、系統及非揮發性電腦可讀記錄媒體       | 1091449<br>57      | I770726  | 經濟部<br>技術處 | 發明   |
|      |     | 328 | P53090027US | 審查中 | 美國   | 搬運機控制方法、系統及非揮發性電腦可讀記錄媒體       | 17/126,0<br>30     |          | 經濟部<br>技術處 | 發明   |

| 技術類別 | 案次          | 件次  | 件編號         | 狀態  | 國家                | 專利中文名稱                                  | 申請號            | 公告號      | 委辦單位   | 專利種類 |
|------|-------------|-----|-------------|-----|-------------------|---|----------------|----------|--------|------|
|      | 178         | 329 | P53090028TW | 審查中 | 中華民國              | 編織路徑生成方法與裝置以及動態修正方法與編織系統                | 109142364      |          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |             | 330 | P53090028US | 審查中 | 美國                | 編織路徑生成方法與裝置以及動態修正方法與編織系統                | 17/316,995     |          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 179         | 331 | P53090030CN | 審查中 | 中國大陸              | 鈹件摺邊裝置                                  | 202110005225.6 |          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |             | 332 | P53090030TW | 獲證  | 中華民國              | 鈹件摺邊裝置                                  | 109139166      | I762025  | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |             | 333 | P53090030US | 獲證  | 美國                | 鈹件摺邊裝置                                  | 17/149,027     | 11351589 | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 180         | 334 | P53090031TW | 獲證  | 中華民國              | 機械手臂系統、其控制方法及其電腦程式產品                    | 110101979      | I742990  | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |             | 335 | P53090031US | 審查中 | 美國                | 機械手臂系統、其控制方法及其電腦程式產品                    | 17/329,297     |          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | 181         | 336 | P53100004TW | 審查中 | 中華民國              | 基於視覺辨識的圖案光投影方法與系統、應用於口腔檢測的方法與系統、及機械加工系統 | 110142197      |          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |             |     | P53100004US | 審查中 | 美國                | 基於視覺辨識的圖案光投影方法與系統、應用於口腔檢測的方法與系統、及機械加工系統 | 17/559,070     |          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |             | 337 | P53100006TW | 審查中 | 中華民國              | 十字雷射校正裝置及應用其之校正系統                       | 110139886      |          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      | P53100006US |     | 審查中         | 美國  | 十字雷射校正裝置及應用其之校正系統 | 17/562,606                              |                | 經濟部技術處   | 發明     |      |
|      | 182         | 338 | P53100006TW | 審查中 | 中華民國              | 十字雷射校正裝置及應用其之校正系統                       | 110139886      |          | 經濟部技術處 | 發明   |
|      |             | 339 | P53100006US | 審查中 | 美國                | 十字雷射校正裝置及應用其之校正系統                       | 17/562,606     |          | 經濟部技術處 | 發明   |
| 軌道系統 | 183         | 340 | P53070032TW | 獲證  | 中華民國              | 月台門系統及其控制方法                             | 107139720      | I674211  | 經濟部技術處 | 發明   |

| 技術類別 | 案次 | 件次  | 件編號         | 狀態 | 國家 | 專利中文名稱      | 申請號        | 公告號      | 委辦單位   | 專利種類 |
|------|----|-----|-------------|----|----|-------------|------------|----------|--------|------|
|      |    | 341 | P53070032US | 獲證 | 美國 | 月台門系統及其控制方法 | 16/233,999 | 11299181 | 經濟部技術處 | 發明   |

【備註】：本標案公告所包含之專利範圍除專利清單明載外，包含上開專利之延續案、分割案、EPC 申請案指定國別後所包含之各國專利。

## 二、技術授權標的（137 件）

| 技術類別 | 序號 | 產出年度    | 技術名稱(中文)            | 計畫來源   |
|------|----|---------|---------------------|--------|
| 智慧製造 | 1  | 111     | 智慧型運動控制平台           | 工研院機械所 |
|      | 2  | 111     | 全數位軟體運動控制平台         | 工研院機械所 |
|      | 3  | 111     | 內藏直驅旋轉電機模組          | 工研院機械所 |
|      | 4  | 110     | 智慧故障診斷技術            | 經濟部技術處 |
|      | 5  | 107     | 多軸馬達設計與驅控技術         | 經濟部技術處 |
|      | 6  | 107     | 多軸整合伺服驅動技術          | 經濟部技術處 |
|      | 7  | 107     | 多軸機器人驅控技術           | 經濟部技術處 |
|      | 8  | 107     | 磁阻單元技術              | 經濟部技術處 |
|      | 9  | 109     | 智慧調機技術              | 經濟部技術處 |
|      | 10 | 109     | 伺服沖壓控制技術            | 經濟部技術處 |
|      | 11 | 111     | 金屬製品外觀品質 AI 鑑別與回饋模組 | 工研院機械所 |
|      | 12 | 111     | 導磁材料之 AI 智慧磁檢探傷模組   | 工研院機械所 |
|      | 13 | 111     | 人員作業智慧引導系統          | 工研院機械所 |
|      | 14 | 111     | 摺邊輪廓路徑動態補償技術        | 工研院機械所 |
|      | 15 | 111     | 零組件配適優化分析模組         | 工研院機械所 |
|      | 16 | 111     | 複材不對稱 3D 編織系統       | 工研院機械所 |
|      | 17 | 111     | 細胞培養自動分裝系統整合        | 工研院機械所 |
|      | 18 | 111     | 邊緣預兆診斷運算方案          | 工研院機械所 |
|      | 19 | 111     | 設備預兆診斷系統            | 工研院機械所 |
|      | 20 | 111     | 線上刀具狀態智慧監測模組        | 工研院機械所 |
|      | 21 | 111     | 資產管理殼共通平台           | 工研院機械所 |
|      | 22 | 111     | SECS/GEM 電子設備通訊     | 工研院機械所 |
|      | 23 | 102~111 | 手機瑕疵檢測              | 工研院機械所 |
|      | 24 | 102~111 | 微型攝影機遠端監測系統         | 工研院機械所 |
|      | 25 | 104~111 | 連接器視覺檢測模組           | 工研院機械所 |
|      | 26 | 104~111 | 食尚節氣離型機             | 工研院機械所 |
|      | 27 | 104~111 | 遠端振動監測              | 工研院機械所 |
|      | 28 | 105~111 | OPCUA 資訊介面標準技術      | 工研院機械所 |
|      | 29 | 105~111 | 視覺伺服機器人技術           | 工研院機械所 |

| 技術類別 | 序號 | 產出年度    | 技術名稱(中文)                | 計畫來源   |
|------|----|---------|-------------------------|--------|
|      | 30 | 107~111 | 製程智慧決策技術                | 工研院機械所 |
|      | 31 | 107     | CPS 系統基礎環境建構            | 經濟部技術處 |
|      | 32 | 107     | CPS 機械設備管理殼軟體技術         | 經濟部技術處 |
|      | 33 | 110     | 射出機通訊模組                 | 經濟部技術處 |
|      | 34 | 110     | 金屬成型異常分析技術              | 經濟部技術處 |
|      | 35 | 110     | 成型製程參數優化                | 經濟部技術處 |
|      | 36 | 110     | 智慧視覺品質檢測技術              | 經濟部技術處 |
|      | 37 | 110     | 射出成型外觀品質監測              | 經濟部技術處 |
|      | 38 | 110     | 傳動機構電流故障檢測技術            | 經濟部技術處 |
|      | 39 | 110     | 流機(泵浦)感知能力驗證技術          | 經濟部技術處 |
|      | 40 | 110     | 資產管理殼通訊服務器技術            | 經濟部技術處 |
|      | 41 | 110     | 智慧診斷與控制技術               | 經濟部技術處 |
|      | 42 | 107     | AI 紋理瑕疵檢測與分級技術          | 經濟部技術處 |
|      | 43 | 107     | 控制視覺化設計平台技術             | 經濟部技術處 |
|      | 44 | 107     | 數位化製程自主補償技術             | 經濟部技術處 |
|      | 45 | 107     | 進給系統動態監測分析技術            | 經濟部技術處 |
|      | 46 | 107     | 3D 樣貌尺寸品質檢測技術           | 經濟部技術處 |
|      | 47 | 107     | 設備聯網與智慧監控技術             | 經濟部技術處 |
|      | 48 | 107     | 智能化關鍵模組感知與維護技術          | 經濟部技術處 |
|      | 49 | 107     | 智動化製程回饋技術               | 經濟部技術處 |
|      | 50 | 107     | 橡塑膠設備聯網應用技術             | 經濟部技術處 |
|      | 51 | 108     | 半導體設備通信標準的訊息交換裝置與訊息交換方法 | 經濟部技術處 |
|      | 52 | 108     | 智慧組裝分析技術                | 經濟部技術處 |
|      | 53 | 108     | 跨多視區 3D 樣貌縫合品質檢測回饋技術    | 經濟部技術處 |
|      | 54 | 108     | EUROMAP 資訊模型建構技術        | 經濟部技術處 |
|      | 55 | 109     | 跨多視區 3D 樣貌縫合品質檢測回饋技術    | 經濟部技術處 |
|      | 56 | 109     | 迴轉機械設備預兆診斷技術            | 經濟部技術處 |
|      | 57 | 109     | 半導體設備通信標準的訊息交換裝置與訊息交換方法 | 經濟部技術處 |
|      | 58 | 109     | 智慧傳動機構監測技術              | 經濟部技術處 |
|      | 59 | 109     | 流機(風機)感知能力驗證技術          | 經濟部技術處 |
|      | 60 | 109     | 工業 4.0 資產管理殼資訊模型建模技術    | 經濟部技術處 |
|      | 61 | 109     | 智慧診斷與控制技術               | 經濟部技術處 |
|      | 62 | 109     | 電子設備數據採集技術              | 經濟部技術處 |
|      | 63 | 111     | 半導體微波退火技術               | 工研院機械所 |
|      | 64 | 111     | 高效率流體機械設計開發技術           | 工研院機械所 |
|      | 65 | 111     | 高電壓超級電容器技術              | 工研院機械所 |
|      | 66 | 111     | 石墨烯熱管電池熱管理系統            | 工研院機械所 |
|      | 67 | 111     | 製程尾氣排放系統 PM2.5 處理技術     | 工研院機械所 |
|      | 68 | 111     | 高速飛輪儲能系統                | 工研院機械所 |

| 技術類別 | 序號  | 產出年度    | 技術名稱(中文)          | 計畫來源   |
|------|-----|---------|-------------------|--------|
|      | 69  | 101~111 | 精密定位生產技術          | 工研院機械所 |
|      | 70  | 101~111 | 高效率馬達動力機械技術       | 工研院機械所 |
|      | 71  | 102~111 | 高效率空氣清淨機技術        | 工研院機械所 |
|      | 72  | 103~111 | 微波熱製程技術           | 工研院機械所 |
|      | 73  | 103~111 | 運動模組              | 工研院機械所 |
|      | 74  | 104~111 | 石墨烯製程與應用技術        | 工研院機械所 |
|      | 75  | 106~111 | 微波加熱技術            | 工研院機械所 |
|      | 76  | 106~111 | 流體機械能源檢測與驗證技術     | 工研院機械所 |
|      | 77  | 106~111 | 高流量氣體測試管理軟體技術     | 工研院機械所 |
|      | 78  | 106~111 | 高流量氣體過濾機構及測試技術    | 工研院機械所 |
|      | 79  | 106~111 | 流體機械 IOT 監控診斷技術   | 工研院機械所 |
|      | 80  | 106~111 | 高效濾網機組測試技術        | 工研院機械所 |
|      | 81  | 106~111 | 石墨烯超級電容技術         | 工研院機械所 |
|      | 82  | 107     | 石墨烯散熱膏            | 經濟部技術處 |
|      | 83  | 109     | 流機(風機)設計分析與測試驗證技術 | 經濟部技術處 |
|      | 84  | 101~111 | 高效率馬達動力機械技術       | 經濟部能源局 |
|      | 85  | 111     | 電漿精準離子能量分佈控制技術    | 工研院機械所 |
|      | 86  | 111     | 薄膜製程優化模擬器技術       | 工研院機械所 |
|      | 87  | 111     | 高精度 PCB 電測機       | 工研院機械所 |
|      | 88  | 111     | AI 輔助研拋墊磨耗估測      | 工研院機械所 |
|      | 89  | 111     | 快速製造之霧化氣噴印微細圖案化系統 | 工研院機械所 |
|      | 90  | 111     | 積層式 3D 電路元件製造技術   | 工研院機械所 |
|      | 91  | 111     | 晶圓級探針卡技術          | 工研院機械所 |
|      | 92  | 111     | 高深寬比濕式晶種層與銅填孔技術   | 工研院機械所 |
|      | 93  | 111     | 光學晶體奈米精度加工技術      | 工研院機械所 |
|      | 94  | 111     | 硬脆材料複合加工技術        | 工研院機械所 |
|      | 95  | 101~111 | MOCVD 關鍵零組件       | 工研院機械所 |
|      | 96  | 101~111 | 太陽能模組             | 工研院機械所 |
|      | 97  | 102~111 | CVD 關鍵零組件         | 工研院機械所 |
|      | 98  | 102~111 | 電漿模組              | 工研院機械所 |
|      | 99  | 102~111 | 轉印技術              | 工研院機械所 |
|      | 100 | 103~111 | 晶圓研磨製程設備          | 工研院機械所 |
|      | 101 | 103~111 | OLED 封裝薄膜技術       | 工研院機械所 |
|      | 102 | 104~111 | 連續式捲膜生產製程技術       | 工研院機械所 |
|      | 103 | 104~111 | 塗佈模具              | 工研院機械所 |
|      | 104 | 105~111 | 砷化鎵製程技術           | 工研院機械所 |
|      | 105 | 105~111 | 蝕刻製程模擬分析          | 工研院機械所 |
|      | 106 | 105~111 | 小型相機用 OIS VCM     | 工研院機械所 |
|      | 107 | 105~111 | 轉印模具              | 工研院機械所 |
|      | 108 | 106~111 | 導線製程模組            | 工研院機械所 |
|      | 109 | 107~109 | 電漿束加工及改質技術        | 工研院機械所 |

| 技術類別 | 序號  | 產出年度    | 技術名稱(中文)           | 計畫來源   |
|------|-----|---------|--------------------|--------|
|      | 110 | 107~111 | 奈米精密鍍膜製程技術         | 工研院機械所 |
|      | 111 | 107     | 壓合成型模組技術           | 經濟部技術處 |
|      | 112 | 107     | 3D 陶瓷金屬化技術         | 經濟部技術處 |
|      | 113 | 110     | 輪磨設備即時監控模組         | 經濟部技術處 |
|      | 114 | 110     | 電漿特性狀態診斷與監控技術      | 經濟部技術處 |
|      | 115 | 110     | 添加劑偵測與回饋補液技術       | 經濟部技術處 |
|      | 116 | 110     | EM84 Server 資料對應技術 | 經濟部技術處 |
|      | 117 | 110     | 微機電探針卡             | 經濟部技術處 |
|      | 118 | 110     | 電漿診斷技術             | 經濟部技術處 |
|      | 119 | 107     | 光學製品數位設計與製造平台      | 經濟部技術處 |
|      | 120 | 107     | 加成式細微導線製造技術        | 經濟部技術處 |
|      | 121 | 107     | 卷對卷無電鍍設備           | 經濟部技術處 |
|      | 122 | 107     | 設備節能與智慧化監控技術       | 經濟部技術處 |
|      | 123 | 108     | 智慧傳動機構技術及驗證        | 經濟部技術處 |
|      | 124 | 108     | 陶瓷雷射金屬化技術          | 經濟部技術處 |
|      | 125 | 108     | 大面積電鍍模擬技術          | 經濟部技術處 |
|      | 126 | 108     | 電漿蝕刻技術             | 經濟部技術處 |
|      | 127 | 109     | 傳動機構效率量測技術         | 經濟部技術處 |
|      | 128 | 109     | 玻璃基板金屬化技術          | 經濟部技術處 |
|      | 129 | 102~111 | 奈米薄膜製程技術           | 經濟部能源局 |
|      | 130 | 102~111 | OLED 封裝薄膜技術        | 經濟部能源局 |
|      | 131 | 107     | 物體 3D 姿態估測技術       | 經濟部技術處 |
|      | 132 | 107     | 移動平台整機與細部定位技術      | 經濟部技術處 |
|      | 133 | 107     | 無軌式 AGV 多車派車系統     | 經濟部技術處 |
|      | 134 | 107     | 複合製程自動化模擬軟體技術      | 經濟部技術處 |
|      | 135 | 111     | 高品質檢測與驗證技術服務       | 工研院機械所 |
| 智慧移動 | 136 | 111     | 電動車傳動設計技術          | 工研院機械所 |
|      | 137 | 111     | 高精度研磨加工技術          | 工研院機械所 |
|      | 138 | 104~111 | 齒輪減速機技術            | 工研院機械所 |
|      | 139 | 105~111 | 行星傳動技術             | 工研院機械所 |
|      | 140 | 105~111 | 減速機性能測試技術          | 工研院機械所 |
|      | 141 | 106~111 | 傳動系統齒印檢驗           | 工研院機械所 |
|      | 142 | 106~111 | 傳動模組測試技術           | 工研院機械所 |
|      | 143 | 110     | 電動商用車共用底盤          | 經濟部技術處 |
|      | 144 | 110     | 精密減速機設計技術          | 經濟部技術處 |
|      | 145 | 107     | 諧波減速機設計技術          | 經濟部技術處 |
|      | 146 | 107     | 擺線減速裝置技術           | 經濟部技術處 |
|      | 147 | 107     | 傳動系統測試驗證技術         | 經濟部技術處 |
|      | 148 | 107     | 傳動系統離合器模組          | 經濟部技術處 |
|      | 149 | 107     | 虛擬感測器建模與預知保養技術     | 經濟部技術處 |
|      | 150 | 107     | 新能源車輛傳動技術          | 經濟部技術處 |

| 技術類別 | 序號  | 產出年度    | 技術名稱(中文)                                 | 計畫來源   |
|------|-----|---------|--|--------|
|      | 151 | 108     | 高功率電動巴士傳動模組                              | 經濟部技術處 |
|      | 152 | 108     | 電驅動傳動技術                                  | 經濟部技術處 |
|      | 153 | 111     | 電動車輛直流充電站與電動車輛間充電控制用數位通訊一致性測試            | 工研院機械所 |
|      | 154 | 111     | 自駕車系統                                    | 工研院機械所 |
|      | 155 | 111     | 大規模高精地圖建置系統                              | 工研院機械所 |
|      | 156 | 111     | 自駕車虛實整合安全驗證                              | 工研院機械所 |
|      | 157 | 111     | 整車線控車規軟體                                 | 工研院機械所 |
|      | 158 | 111     | 電動巴士與商用車數位孿生開發平台                         | 工研院機械所 |
|      | 159 | 111     | 車用電源轉換器模組                                | 工研院機械所 |
|      | 160 | 111     | 車輛電動化技術                                  | 工研院機械所 |
|      | 161 | 111     | 車輛動力與底盤線控化技術                             | 工研院機械所 |
|      | 162 | 111     | 下世代碳化矽電動驅控器                              | 工研院機械所 |
|      | 163 | 100~111 | ISG 技術                                   | 工研院機械所 |
|      | 164 | 101~111 | 電動車輛充電技術                                 | 工研院機械所 |
|      | 165 | 102~111 | 增程式發電系統                                  | 工研院機械所 |
|      | 166 | 102~111 | 電動車輛電力轉換技術                               | 工研院機械所 |
|      | 167 | 102~111 | 電動車輛驅控器技術                                | 工研院機械所 |
|      | 168 | 103~111 | 電動助力自行車技術                                | 工研院機械所 |
|      | 169 | 104~111 | 電動小貨卡系統整合技術                              | 工研院機械所 |
|      | 170 | 105~111 | 自駕車虛擬驗證技術                                | 工研院機械所 |
|      | 171 | 105~111 | 自駕車影像感知深度學習技術                            | 工研院機械所 |
|      | 172 | 105~111 | 風機濾網能效驗證測試技術                             | 工研院機械所 |
|      | 173 | 105~111 | 自駕車系統控制與整合技術                             | 工研院機械所 |
|      | 174 | 105~111 | 自駕車影像偵測技術                                | 工研院機械所 |
|      | 175 | 106~111 | 電動助力式輪椅技術                                | 工研院機械所 |
|      | 176 | 106~111 | BSG 技術                                   | 工研院機械所 |
|      | 177 | 109~111 | 電池管理系統(BMS)訊號級硬體在環(HiL)驗證技術              | 工研院機械所 |
|      | 178 | 109     | 電池管理系統(BMS)訊號級硬體在環(HiL)驗證技術              | 經濟部技術處 |
|      | 179 | 110     | 碳化矽驅控器動力系統技術                             | 經濟部技術處 |
|      | 180 | 110     | 車規動力及底盤線控整合控制器                           | 經濟部技術處 |
|      | 181 | 107     | HIL 與功能安全驗證技術                            | 經濟部技術處 |
|      | 182 | 107     | 車用驅動器開發技術                                | 經濟部技術處 |
|      | 183 | 107     | "SpaceNet, PilotNet 深度學習資料探勘、流程方法及模型移植流程 | 經濟部技術處 |
|      | 184 | 107     | 基於深度學習之物件偵測技術                            | 經濟部技術處 |
|      | 185 | 107     | 掃街車電動底盤設計及控制系統技術                         | 經濟部技術處 |
|      | 186 | 107     | 120kW 高功率密度之車用動力系統                       | 經濟部技術處 |
|      | 187 | 107     | 電動機車機控整合式動力系統技術                          | 經濟部技術處 |

| 技術類別  | 序號  | 產出年度    | 技術名稱(中文)                 | 計畫來源   |
|-------|-----|---------|--------------------------|--------|
|       | 188 | 107     | 機車雙離合器變速系統控制技術           | 經濟部技術處 |
|       | 189 | 108     | 電動車驅控器技術                 | 經濟部技術處 |
|       | 190 | 108     | 電動車動力及底盤整合控制器            | 經濟部技術處 |
|       | 191 | 108     | 整合式馬達與驅動動力系統技術           | 經濟部技術處 |
|       | 192 | 108     | 自動駕駛技術                   | 經濟部技術處 |
|       | 193 | 109     | 車用二合一整車線傳控制器             | 經濟部技術處 |
|       | 194 | 109     | 整合式馬達與驅動動力系統技術           | 經濟部技術處 |
|       | 195 | 109     | 自駕車高精地圖技術                | 經濟部技術處 |
|       | 196 | 105~111 | 電動車用馬達                   | 經濟部能源局 |
|       | 197 | 107     | 快速非接觸幾何公差量測技術            | 經濟部技術處 |
|       | 198 | 107     | 高效率集塵系統                  | 經濟部技術處 |
|       | 199 | 108     | 進給系統動態監測分析技術             | 經濟部技術處 |
|       | 200 | 108     | 嵌入式工業物聯網與 XBee 無線模組之整合應用 | 經濟部技術處 |
|       | 201 | 108     | 智慧傳動機構感測技術               | 經濟部技術處 |
|       | 202 | 109     | 車用塑膠零組件製程可視化與品質分析技術      | 經濟部技術處 |
|       | 203 | 109     | 車用塑膠零組件品質分析模組            | 經濟部技術處 |
|       | 204 | 109     | 智慧組裝分析技術                 | 經濟部技術處 |
|       | 205 | 108     | 空壓關鍵組件驗證技術               | 經濟部技術處 |
|       | 206 | 107     | 三自由度油壓吊臂                 | 經濟部技術處 |
| 無人機   | 207 | 111     | 旋翼無人機用輕量化高功率動力模組         | 工研院機械所 |
|       | 208 | 111     | 具定向伺服噴灑系統之空中精準作業無人機      | 工研院機械所 |
|       | 209 | 103~111 | 薄型馬達                     | 工研院機械所 |
|       | 210 | 106~111 | EtherCAT Master SOC      | 工研院機械所 |
|       | 211 | 104~111 | 高效感應馬達                   | 經濟部能源局 |
|       | 212 | 105~111 | 微型發電機技術                  | 經濟部能源局 |
|       | 213 | 105~111 | 薄型馬達                     | 經濟部能源局 |
| 智慧機器人 | 214 | 110     | 圖形化運動控制程式編譯技術            | 經濟部技術處 |
|       | 215 | 107     | 雷射精微與異形錐體鑽孔技術            | 經濟部技術處 |
|       | 216 | 110     | 機器手臂恆力曲面拋光技術             | 經濟部技術處 |
|       | 217 | 107     | 機器人觸覺模組                  | 經濟部技術處 |
|       | 218 | 109     | 機器手臂恆力曲面拋光技術             | 經濟部技術處 |
|       | 219 | 111     | 免模具摺邊工具與機器人核心軟體          | 工研院機械所 |
|       | 220 | 111     | 一體式驅控整合關節模組機械手臂          | 工研院機械所 |
|       | 221 | 111     | 雙臂機器人系統                  | 工研院機械所 |
|       | 222 | 111     | 噴漆機器人路徑規劃模擬系統            | 工研院機械所 |
|       | 223 | 111     | FOVision 智慧機器視覺模組        | 工研院機械所 |
|       | 224 | 111     | 多車派車系統於封測廠 magazine 搬運應用 | 工研院機械所 |
|       | 225 | 111     | 高品質研磨製程自主化系統             | 工研院機械所 |
|       | 226 | 101~111 | 視覺導引自動取放模組               | 工研院機械所 |
|       | 227 | 102~111 | 無人搬運車技術                  | 工研院機械所 |
|       | 228 | 102~111 | 機器手臂與控制技術                | 工研院機械所 |

| 技術類別        | 序號  | 產出年度    | 技術名稱(中文)             | 計畫來源   |
|-------------|-----|---------|----------------------|--------|
|             | 229 | 103~111 | 薄型壓力感測系統             | 工研院機械所 |
|             | 230 | 103~111 | 外骨骼機器人技術             | 工研院機械所 |
|             | 231 | 103~111 | 研磨拋光機器人              | 工研院機械所 |
|             | 232 | 103~111 | 隨機散亂堆疊工件取料機器人        | 工研院機械所 |
|             | 233 | 104~111 | 雙手臂機器人技術             | 工研院機械所 |
|             | 234 | 105~111 | 機器觸覺模組               | 工研院機械所 |
|             | 235 | 105~111 | 機器手精度校正技術            | 工研院機械所 |
|             | 236 | 106~111 | 智慧健身復健機器人技術          | 工研院機械所 |
|             | 237 | 106~111 | 移動手臂式機器人技術           | 工研院機械所 |
|             | 238 | 106~111 | 緊緻整合型機器人關節模組         | 工研院機械所 |
|             | 239 | 107~111 | 機器手臂與設備關係校正技術        | 工研院機械所 |
|             | 240 | 107~111 | 3D 視覺地圖建置技術          | 工研院機械所 |
|             | 241 | 107~111 | 多機器人移動協調技術           | 工研院機械所 |
|             | 242 | 98~111  | 智慧型自走式清潔機器人          | 工研院機械所 |
|             | 243 | 110     | 適應性多機協作控制技術          | 經濟部技術處 |
|             | 244 | 110     | 整合分散式跨機技術之運籌管理系統     | 經濟部技術處 |
|             | 245 | 110     | 複雜曲面加工路徑生成技術         | 經濟部技術處 |
|             | 246 | 110     | 機器人 Zero Tuning 製造技術 | 經濟部技術處 |
|             | 247 | 110     | 機器人焊接/檢測雙手臂系統        | 經濟部技術處 |
|             | 248 | 110     | 麥克納姆輪式自主移動平台定位導航技術   | 經濟部技術處 |
|             | 249 | 107     | 機器人荷重適應性技術           | 經濟部技術處 |
|             | 250 | 107     | 機器人運動軌跡優化技術          | 經濟部技術處 |
|             | 251 | 107     | 機器人 OPC UA 資訊模型      | 經濟部技術處 |
|             | 252 | 109     | 自適應機器手臂空間定向技術        | 經濟部技術處 |
|             | 253 | 109     | 高相對精度定位系統            | 經濟部技術處 |
|             | 254 | 109     | 複雜曲面加工路徑生成技術         | 經濟部技術處 |
|             | 255 | 109     | 機器人線上編程與物件追蹤技術       | 經濟部技術處 |
|             | 256 | 109     | 機器人繞切/鑽孔加工系統         | 經濟部技術處 |
|             | 257 | 109     | 麥克納姆輪式自主移動平台定位導航技術   | 經濟部技術處 |
| <b>軌道系統</b> | 258 | 111     | 智慧化軌道巡檢機車            | 工研院機械所 |
|             | 259 | 111     | 轉向架走行測試設備            | 工研院機械所 |
|             | 260 | 105~111 | 軌道電機測試台              | 工研院機械所 |